

# Modules linéaires et tables de précision Calcul en mode «statique»

## ■ DÉPLACEMENTS

Course utile *	L	<input type="text"/>	mm
Temps de cycle *	t	<input type="text"/>	s
ou vitesse *	V	<input type="text"/>	mm/s
Accélération	y	<input type="text"/>	mm/s <sup>2</sup>
Nombre de cycles par heure N		<input type="text"/>	

## ■ IMPLANTATION

Orientation du module \* :

horizontale :  en haut  en bas  sur le côté  
 verticale

## ■ FORCES ET MOMENTS

Masse à déplacer \* : m =  kg

Distances par rapport au point 0 (point d'intersection des axes X, Y et Z) du centre de gravité G de la masse à déplacer :

- distance sur l'axe X \* X<sub>m</sub> =  mm

- distance sur l'axe Y \* Y<sub>m</sub> =  mm

- distance sur l'axe Z \* Z<sub>m</sub> =  mm

\* Renseignement indispensable pour le calcul.

1. Indiquer la direction des charges et des couples par les signes + ou -.

## ■ FORCES EXTERNES (À REMPLIR SI NÉCESSAIRE)

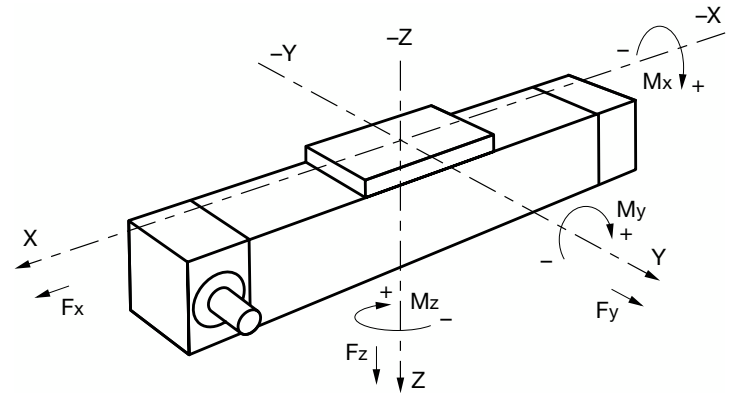
Indiquez les forces externes :

F<sub>x</sub> =  N <sup>(1)</sup> F<sub>y</sub> =  N <sup>(1)</sup> F<sub>z</sub> =  N <sup>(1)</sup>

et leurs positions sur les axes X, Y et Z :

D<sub>y</sub> =  mm D<sub>x</sub> =  mm D<sub>z</sub> =  mm

D<sub>z</sub> =  mm D<sub>x</sub> =  mm D<sub>y</sub> =  mm



Joignez votre schéma dimensionnel de votre application.